



Curriculum vitae Europass

Informații personale

Nume / Prenume **DUGĂEȘESCU ILEANA**

Telefon Mobil: [REDACTED]

E-mail [REDACTED]

Naționalitate [REDACTED]

Data nașterii [REDACTED]

Sex [REDACTED]

Experiența profesională

Perioada	Septembrie 2024 – prezent
Funcția sau postul ocupat	Conferențiar Departamentul Tehnologia Construcțiilor de Mașini
Numele și adresa angajatorului	Universitatea Națională de Știință și Tehnologie POLITEHNICA București, Facultatea Inginerie Industrială și Robotică, Splaiul Independenței 313
Perioada	Septembrie 2020 – Septembrie 2024
Funcția sau postul ocupat	Șef lucrări Departamentul Tehnologia Construcțiilor de Mașini
Numele și adresa angajatorului	Universitatea Națională de Știință și Tehnologie POLITEHNICA București, Facultatea Inginerie Industrială și Robotică, Splaiul Independenței 313
Perioada	2008 – Septembrie 2020
Funcția sau postul ocupat	Șef lucrări Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților
Numele și adresa angajatorului	Universitatea POLITEHNICA din București, Facultatea Inginerie Industrială și Robotică, Splaiul Independenței 313
Perioada	Februarie 2002 – 2008
Funcția sau postul ocupat	Inginer III (s) Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților
Numele și adresa angajatorului	Universitatea POLITEHNICA din București, Facultatea Ingineria și Managementul Sistemelor Tehnologice, Splaiul Independenței 313

Perioada	Aprilie 2001 – Februarie 2002
Funcția sau postul ocupat	Preparator suplinitor Catedra de Teoria Mecanismelor și a Roboților
Numele și adresa angajatorului	Universitatea POLITEHNICA din București, Facultatea Ingineria și Managementul Sistemelor Tehnologice, Splaiul Independenței 313

Perioada	1997 – Martie 2001
Funcția sau postul ocupat	Inginer Federația Română pentru Dezvoltare Montană
Numele și adresa angajatorului	

Perioada	1995 – 1997
Funcția sau postul ocupat	Subinginer Federația Română pentru Dezvoltare Montană
Numele și adresa angajatorului	

- Activități și responsabilități principale
- activități didactice desfășurate în perioada 2020 - 2024:
 - **curs** la disciplinele: *Bazele sistemelor mecatronice, Elemente de electronică și mecatronică, anul II, Licență;*
 - **curs și laborator** la disciplinele: *Desen tehnic și infografică 3, Robotică 1, anul II, Licență;*
 - **laborator** la disciplinele *Computer Aided Design 1 (Lb. Engleză), anul II, Tehnici de proiectare asistată de calculator 2, anul III, Product Design and Development (Lb. Engleză), anul IV, Licență;*
 - **curs, laborator și proiect** la disciplina *Mechatronics and Robotics (Lb. Engleză), anul I, Master;*
 - **curs și laborator** la disciplinele *Cibernetică economică și industrială, Proiectare asistată și fabricație aditivă, anul I, Master;*
 - **laborator** la disciplina *Dezvoltarea produselor 1, anul I, Master;*
 - activitate de cercetare științifică în domeniul ingineriei;
 - activități didactice desfășurate până în anul 2020:
 - **curs și laborator** la disciplina *Mecanisme, anul II, Licență;*
 - **curs și laborator** la disciplinele *Modelarea și simularea sistemelor mecanice mobile, Teoria grafurilor cu aplicații în modelarea structurilor mobile, anul I, Master;*
 - **curs și laborator** la disciplinele *Analiza și simularea mecanismelor, Comanda și controlul sistemelor mecanice, Master;*

Educație și pregătire profesională

Perioada	Aprilie 2011 – Martie 2013
Calificare / diploma obținută	Cercetare Postdoctorală, Științe socio-umane
Disciplinele principale studiate / competențe profesionale dobândite	Proiect “Valorificarea identităților culturale în procesele globale”, ID 59758/2010 Titlul lucrării. “Contribuțiile școlii românești de mecanisme la patrimoniul ingineresc mondial”

Numele și tipul instituției de învățământ / furnizorului de formare

Academia Română

Perioada 2008

Calificare / diploma obținută
Disciplinele principale studiate / competențe profesionale dobândite

Diplomă de doctor în Inginerie Mecanică
Titlul lucrării: Contribuții la studiul structurilor inteligente de mecatronică și obținerea titlului de **doctor** în domeniul fundamental de doctorat Științe inginerești, domeniul Inginerie mecanică, conducător științific **acad. Radu P. Voinea**

2001 – 2007

Numele și tipul instituției de învățământ / furnizorului de formare

Doctorand în domeniul Științe inginerești - Inginerie mecanică
Institutului de Mecanica Solidelor din cadrul Academiei Române;

Perioada 2002 – 2003

Calificare / diploma obținută
Disciplinele principale studiate / competențe profesionale dobândite

Diplomă de Studii aprofundate, Specializarea Modelarea și simularea sistemelor mecanice mobile
Analiza și modelarea sistemelor biomorfe, Teoria grafurilor cu aplicații în modelarea structurilor mobile, Sinteza optimală a sistemelor mobile, Dinamica mașinilor, Tehnica rețelelor neuronale pentru strategia sistemelor mobile

Numele și tipul instituției de învățământ / furnizorului de formare

Facultatea Ingineria și Managementul Sistemelor Tehnologice, Universitatea POLITEHNICA din București;

Perioada 1994 – 1997

Calificare / diploma obținută
Disciplinele principale studiate / competențe profesionale dobândite

Diplomă de Licență cu titlul de inginer, Specializarea Mecanică Fină
Analiză matematică, Mecanică, Desen, Rezistența materialelor, Economie generală, Mecanisme de mecanică fină, Elemente constructive de mecanică fină, Electronică, Electrotehnică și mașini electrice, Informatică tehnică, Reglarea automată în mecanică fină, Bazele proiectării asistate de calculator, Echipamente hidropneumatice pentru automatizări

Numele și tipul instituției de învățământ / furnizorului de formare

Universitatea POLITEHNICA din București
Facultatea Inginerie Mecanică

Perioada 1991 - 1994

Calificare / diploma obținută
Disciplinele principale studiate / competențe profesionale dobândite

Diplomă de Absolvire cu titlul de Subinginer, Specializarea Mecanică Fină
Matematici speciale, Mecanică tehnică, Programarea și utilizarea calculatorului, Tehnologia mecanicii fine, Electronică aplicată, Acționări în mecanica fină, Tehnologia mecanicii fine, Construcția și exploatarea automatelor de control, Construcția și exploatarea echipamentelor de calcul, Construcția și exploatarea aparatelor biomedicale

Numele și tipul instituției de învățământ / furnizorului de formare

Universitatea POLITEHNICA din București
Colegiul Universitar Tehnic nr. 1 din București

Aptitudini și competențe personale

Limba maternă Româna

Limba(i) străină(e) cunoscută(e)

Autoevaluare

Nivel european (*)

Înțelegere

Ascultare

Citire

Vorbire

Participare la
conversație

Discurs oral

Sciere

Exprimare scrisă

Engleză

B2 Utilizator
independent

C2 Utilizator
experimentat

B2 Utilizator
independent

B2 Utilizator
independent

B2 Utilizator
independent

Franceză

A2 Utilizator
elementar

A2 Utilizator
elementar

A2 Utilizator
elementar

A2 Utilizator
elementar

A2 Utilizator
elementar

Competențe și aptitudini organizatorice

Membru în Consiliul Facultății de Inginerie Industrială și Robotică din martie 2024

Membru în Consiliul Facultății de Inginerie Industrială și Robotică 2016-2020

Membru în Consiliul Departamentului Teoria Mecanismelor și a Roboților februarie 2013-septembrie 2020

Membru în Comisii pentru Admiterea la Programele de studii universitare de Masterat: Modelarea și Simularea Sistemelor Mecanice Mobile - MSSMM (2017, 2018), Calitate în Inginerie și Managementul Afacerilor - CIMA (2022), Inginerie Economică și Managementul Afacerilor - IEMA (2023, 2024);

Membru în Comisia pentru Examenul de Diplomă, Programul de studii Inginerie Economică Industrială (2021, 2023)

Membru în Comisia Sesiunii Științifice Studentești: Secțiunea 06-24, Modele și algoritmi pentru aplicații industriale – Licența, 14.05.2021; Secțiunea 06-03, Dezvoltare de produse inovative – Master, 14.05.2022; Secțiunea 06-06, Modele experimentale și aplicații informatice pentru inginerie industrială – Licență, 5.05.2023; Secțiunea B06-07, Instrumente virtuale și aplicații pentru inginerie industrială – Licență, 10.05.2024

Membru al Societății Române de Robotică – Filiala București

Membru IFToMM - International Federation for the Promotion of Mechanism and Machine Science

Membru Asociația Română de Știința Mecanismelor și Mașinilor – Filiala București

Membru în Comisii de concurs pentru ocuparea unor posturi didactice vacante la Departamentul Tehnologia Construcțiilor de Mașini: funcția Șef lucrări, Poziție în Statul de funcții nr. 31, sem. I, anul universitar 2021-2022; funcția Asistent universitar, Poziție în Statul de funcții nr. 55, sem. I, anul universitar 2021-2022; funcția Asistent universitar, Poziție în Statul de funcții nr. 61, sem. II, anul universitar 2023-2024

Membru în Comisia de susținere a Raportului Științific nr. 1, Introducere și prezentare generală a industriei de printare 3D prin extrudare (FDM), student doctorand Jinga Ștefan Florin, conducător de doctorat Prof. Irina Severin, 14.03.2024

Responsabil Laborator de Mecatronică și Robotică, Sala CB113, Facultatea de Inginerie Industrială și Robotică / începând cu 2023 (co-responsabil împreună cu Prof. Cristian Doicin)

Tutore de an, Programul de studii universitare de Licență Informatică Industrială, Anul II (2022-2024)

Tutore de grupă, Programul de studii universitare de Licență Inginerie Economică și Industrială, Anul IV (2021-2022)

Tutore de grupă, Programul de studii universitare de Licență Tehnologia Construcțiilor de Mașini, Anul II (2020-2021)

Competențe și aptitudini de utilizare a calculatorului Operare PC: Pachetul Microsoft Office (Word, Excel, Power Point, Microsoft Project Visio)
Proiectare: SolidWorks, AutoCad, Inventor, CATIA V5
Programe calcul: Mathcad, Matlab, LabVIEW
Limbaje de programare: Arduino
utilizare e-mail, browser Internet Explorer, Google Chrome

Alte competențe și aptitudini Director de proiect cu terți - Elaborarea unui plan experimental și îmbătrânirea accelerată prin expunere la umezeală a 396 de epruvete imprimate 3D, precum și testarea mecanică a acestora la tracțiune, încovoiere și impact (3DMaT), 2023-2024
Director de proiect - Robot umanoid conceput pentru a fi utilizat în aplicații educaționale din învățământul terțiar, GNAC ARUT 2023-2024
Membru în echipă în 8 contracte astfel:
Membru – UPB-GNAC ARUT 2023, Nr. Contract 14/06.10.2023, proiect “Sistem IoT de monitorizare la distanță a sănătății a pacienților - IoTHealth”, 2023-2024
Expert diseminare - în cadrul Proiectului național ROSE AG 144/SGU/PV/II „Mobilizare, Organizare și obiective pentru învățământul universitar de Viitor – MOTIV pentru viitor!”, 16.06.2023 – 1.09.2024
Tutore - în cadrul Proiectului național ROSE AG 144/SGU/PV/II „Mobilizare, Organizare și obiective pentru învățământul universitar de Viitor – MOTIV pentru viitor!”, 16.06.2023 – 1.09.2024
Tutore - în cadrul Proiectului național „Hai la facultate! Program de vară pentru elevi de liceu - StudUPB”, 17.07.2023 – 21.09.2024
Tutore - în cadrul Proiectului național „Hai la facultate! Program de vară pentru elevi de liceu - StudUPB”, 1.07.2021 – 31.12.2022
Mentor GT - în cadrul Proiectului național POCU, MySmis 133168 „Maximizarea succesului profesional prin metode inovatoare de dezvoltare a abilităților practice în inginerie - MAXIMUS”, 9.11.2020 – 31.08.2022
Tutore - în cadrul Proiectului național ROSE AG 144/SGU/PV/II „Mobilizare, Organizare și obiective pentru învățământul universitar de Viitor – MOTIV pentru viitor!”, 7.06.2019 – 6.6.2022
Membru - Stand performant pentru citirea parametrilor cinematici și dinamici ai mecanismelor utilizând traductoare incrementale și inductive – PN-II-IN-CI-2012-1-0389, 23.01.2013-23.07.2013

- Publicații**
- 12 cărți/îndrumare coautor din care 1 îndrumar prim autor;
 - 1 carte unic autor;
 - 1 capitol de carte prim autor, 3 capitole de carte coautor publicate în volume internaționale;
 - 1 articol publicat în revistă cotate ISI, factor de impact 3.275;
 - 6 articole publicate indexate ISI;
 - peste 20 articole în conferințe naționale și internaționale;

Informații suplimentare *Membru* - Grant Academia Română "Studii și cercetări privind valorificarea evocărilor pentru fonoteca de aur a Academiei Române" (Director grant Dinu COMĂNESCU): contract nr. 101/2008; contract nr. 104-2007 ME 150705, 2007, contract nr. 85-2006 ME 150604, 2006; nr. 92-2005 ME, 150508, 2005

Membru - în cadrul Proiectului "Metode grafo-computerizate în modelarea, simularea și controlul sistemelor mecatronice tip manipuloare - roboți industriali", Cod CNCSIS 189, Contract nr. 42530 / 10.11.2004, MEC, (Director de proiect Ovidiu ANTONESCU), 2004-2005

Membru - în cadrul Proiectului "Cercetări teoretice și experimentale privind determinarea și monitorizarea în timp real a parametrilor cinematici și dinamici ai mecanismelor și roboților industriali", Contract de tip GRANT a, nr.318 /2005, încheiat cu Consiliul Național al Cercetării Științifice din Învățământul Superior, CNCSIS, (Director de proiect Constantin OCNĂRESCU)

Membru - în cadrul Proiectului „Pachete de programe pentru analiza și sinteza mecanismelor plane cu bare”, Contract CNCSIS (MEC), anul 2004, Grant 62, cod CNCSIS 1394, Contract de grant nr. 33380/29.06.04 (Director de proiect Iosif TEMPEA)

Membru - în cadrul Proiectului "Cercetări teoretice și experimentale în domeniul roboților poliarticulați cu bare și roți dințate", Contract de tip GRANT a, nr. 721/2003, încheiat cu Consiliul național al cercetării științifice din învățământul superior, CNCSIS, (Director de proiect Constantin OCNĂRESCU)

Membru - în cadrul Proiectului "Modelarea și simularea sistemelor mobile plane și spațiale cu ajutorul unor software-uri CAD-CAM-CAE", Contract CNCSIS (MEC), anul 2002, tema 40 cod CNCSIS 391, NR. 33784/23.07.02 (nr. MEC), nr. intern 19-02-01 (nr. UPB) (Director de proiect Iosif TEMPEA)

LISTA DE LUCRĂRI
ale Conf.dr.ing. Dugăeșescu Ileana,
Universitatea Națională de Știință și Tehnologie POLITEHNICA București
Facultatea Inginerie Industrială și Robotică
Departamentul Tehnologia Construcțiilor de Mașini

A. TEZA DE DOCTORAT

A1. Contribuții la studiul structurilor inteligente de mecatronică – conducător științific acad. Radu P. Voinea

B. ARTICOLE

Ba. Articole publicate în Reviste de Specialitate indexate ISI

Ba1. Comănescu, A., **Dugăeșescu, I.**, Boblea, D., Ungureanu, L., *Multifunctional Medical Recovery and Monitoring System for the Human Lower Limbs*, Jurnal Sensors, Volume 19, Issue 22, pp. 1-23, Editura MDPI AG, 2019 (IF 2019=3.275 Q2), ISSN 1424-8220,

DOI: 10.3390/s19225042, WOS: 000503381500220

<https://www.webofscience.com/wos/woscc/full-record/WOS:000503381500220>

Bb. Articole publicate în Reviste de Specialitate indexate BDI

Bc. Articole publicate în Reviste de Specialitate neindexate

Bd. Articole publicate în Volumele unor Conferințe Științifice Internaționale indexate ISI

Bd.01. **Dugăeșescu, I.**, Enache, V.C., *Modelling a Biped monomobile Mechanical System Additive Manufactured*, Acta Technica Napocensis Series-Applied Mathematics Mechanics And Engineering, Volume 65, Pag. 1111-1116 IMANEE 2022, WOS:000969679100017

<https://www.webofscience.com/wos/woscc/full-record/WOS:000969679100017>

Bd.02. Tunsoiu, N., Doicin, C.V., Ulmeanu, M.E., , **Dugăeșescu, I.**, Tunsoiu, M.C., *Electronic system design for a bespoke sports training equipment*, 6th International Conference on Design and Technologies for Polymeric and Composites Products, POLCOM 2022, Macromolecular Symposia Volume 411, Issue 1, <https://doi.org/10.1002/masy.202200176>

WOS:001085222500006

<https://www.webofscience.com/wos/woscc/full-record/WOS:001085222500006>

Bd.03. **Dugăeșescu, I.**, Popa, L., Moise, Șt., Moise, V., Ștefan, V., Rotaru, A., *Kinematic Analysis of Mono-Mobile Mechanical System Actuated by Motor Tetrad RRR-TA-RRR*, 18th International Scientific Conference Engineering for Rural Development, 22-24.05.2019 Jelgava, LATVIA, pag. 648-654, ISSN 1691-5976,

DOI: 10.22616/ERDev2019.18.N404,

WOS: 000482103500097

<https://www.webofscience.com/wos/woscc/full-record/WOS:000482103500097>

Bd.04. Ungureanu, L.M., **Dugăeșescu, I.**, Niculae, E., *Modelling and simulation of a waste sorting mechatronic system for multi-floor residential buildings*, E3S Web of Conferences, 8th International Conference on Thermal Equipment, Renewable Energy and Rural Development (TE-RE-RD 2019), Volume 112, pag.1-7, 2019, ISSN: 2267-1242 <https://doi.org/10.1051/e3sconf/201911204005>

WOS:000619989000072

<https://www.webofscience.com/wos/woscc/full-record/WOS:000619989000072>

Bd.05. Tabără, I. A., **Dugăeșescu, I.**, *Optimal robotic assembly by dynamic markings*, 8th IEEE/IACSIT/SCIEI International Conference on Optimization of the Intelligent Systems and Their Applications in Aerospace, Robotics, Mechanical Engineering, Manufacturing Systems, Biomechatronics and Neurorehabilitation (OPTIROB), Romania, 20-23 June 2013, Book Series: Applied Mechanics and Materials, ISSN: 1662-7482, Volume 332, pag. 212-217, ISBN:978-3-03785-733-5, ISSN: 1660-9336 (indexată Scopus)

DOI: 10.4028/www.scientific.net/AMM.332.212,

WOS:000345269700031

<https://www.webofscience.com/wos/woscc/full-record/WOS:000345269700031>

Bd.06. Moise, V., Grecu, B., Voicu, Gh., **Dugăeșescu I.**, *Synthesis of the driving mechanism used to manufacture the machines for fruit tree digging pits*, 37th International Symposium Actual Tasks Agricultural Engineering, Opatijia, Croatia, 9-2 February 2009. ISSN 1333-2651. Current Contents Proceedings, ISI – Index to Scientific & Technical Proceedings, CAB Conference Papers Index, InterDok, pag. 519-525, WOS:000266236400057

<https://www.webofscience.com/wos/woscc/full-record/WOS:000266236400057>

Be. Articole publicate în Volumele unor Conferințe Științifice Internaționale indexate BDI

Be.01. **Dugăeșescu, I.**, Pârvu, G.M., Enache, V.C., *Development of an additive fabricated biped mechanical system*, 12th International Conference on Advanced Manufacturing Technologies (ICAMAT 2022), IOP Conf. Series: Materials Science and Engineering, 2022, doi:10.1088/1757-899X/1268/1/2022 (indexată IOP Science)

Disponibil la: <https://iopscience.iop.org/article/10.1088/1757-899X/1268/1/012002>

Be.02. Comănescu, A., Boblea, D., **Dugăeșescu, I.**, Soare, G., *Fixed Sequence Agricultural Robot Functional Characteristics*, Mechan. Machine Science, vol. 127, pp 57–66, Ioan Doroftei et al., Proceedings of SYROM 2022 & ROBOTICS 2022, DOI: 10.1007/978-3-031-25655-4 (indexată Springer, Scopus)

Disponibil la: https://link.springer.com/chapter/10.1007/978-3-031-25655-4_7

și la: <https://www.scopus.com/record/display.uri?eid=2-s2.0-85161664533&origin=resultslist>

Be.03. Comănescu, A., **Dugăeșescu, I.**, Boblea, D., Gheorghită, A., *Bi-mobile Mechanisms Modelling for Variable Sequence Robots*, Mechan. Machine Science, vol. 127, pp 67–76, Ioan Doroftei et al., Proceedings of SYROM 2022 & ROBOTICS 2022 (indexată Springer, Scopus)

Disponibil la: https://link.springer.com/chapter/10.1007/978-3-031-25655-4_8

și la: <https://www.scopus.com/record/display.uri?eid=2-s2.0-85161633764&origin=resultslist>

Be.04. Cotfas, A., **Dugășescu, I.**, Nițu, C., Benec Mincu G.M., Iliescu, M., *Mechatronic system for increasing mobility of people with locomotor disability*, Vol. 66 No. 3 (2021): The Romanian Journal of Technical Sciences. Applied Mechanics, pag. 245-251 (indexată Google Scholar)

Disponibil la: <https://rjts-applied-mechanics.ro/index.php/rjts/article/view/331> și la: https://scholar.google.com/citations?view_op=view_citation&hl=ro&user=8iWtBCYAAA-AJ&citation_for_view=8iWtBCYAAA-AJ:SP6oXDckpogC

Be.05. Moise, V., **Dugășescu, I.**, Ungureanu, L.M., Rotaru, A., *Geometric synthesis of the folding bridge mechanism*, IOP Conference Series: Materials Science and Engineering, Vol. 997, Nr. 1, 2020, DOI:10.1088/1757-899X/997/1/012080 (indexată IOP Science, Google Scholar, Scopus)

Disponibil la: <https://iopscience.iop.org/article/10.1088/1757-899X/997/1/012080> și la <https://www.scopus.com/record/display.uri?eid=2-s2.0-85099230205&origin=resultslist>

Be.06. Moise, V., **Dugășescu, I.**, Popa, L., Ungureanu, L., Moise, Ș.I., *Kinetostatic analysis of a scissor jack mechanism powered by a tetrad RRR-Ta-RRR*, E3S Web of Conferences, Vol. 180, 03025 (2020) TE-RE-RD 2020 (indexată Google Scholar, EDP sciences)

Disponibil la: https://scholar.google.com/citations?view_op=view_citation&hl=ro&user=8iWtBCYAAA-AJ&citation_for_view=8iWtBCYAAA-AJ:CHSYGLWDkRkC

și la: https://www.e3s-conferences.org/articles/e3sconf/abs/2020/40/e3sconf_te-re-rd2020_03025/e3sconf_te-re-rd2020_03025.html

Be.07. Iliescu, M., Vlădăreanu, L., Frenț, C., **Dugășescu, I.**, Pandelea, M., Marin, D., *Research on Upper Limb Biomechanical System*, ICCMIT 2019, 28-28 March, Vienna, Austria, Periodicals of Engineering and Natural Science, Vol. 7, No. 1, 2019, pag. 267-274, ISSN 2303-4521, DOI:10.21533/pen.v7i1.375, (indexată SCOPUS)

Disponibil la: <https://www.scopus.com/record/display.uri?eid=2-s2.0-85065849629&origin=resultslist>

Be.08. Moise V., Popa, L., **Dugășescu, I.**, Ungureanu L.M., Niculae, E., Polena, A., *Optimal synthesis of the mechanism with rotating double cam and roller follower with active circular surface*, ISB-INMA TEH' 2018, International Symposium, ISB-INMA TEH' 2018, Agricultural and Mechanical Engineering, Bucharest, Romania, 1-3 November 2018, 2018, pag. 419-424 (indexată Google Scholar, CABI Database)

Disponibil la: https://scholar.google.com/citations?view_op=view_citation&hl=ro&user=8iWtBCYAAA-AJ&cstart=20&pagesize=80&citation_for_view=8iWtBCYAAA-AJ:b0M2c_1WBrUC

și la: <https://www.cabidigitallibrary.org/doi/pdf/10.5555/20193267882>

Be.09. Moise V., Tabără I., **Dugăeșescu I.**, Dudici C.L., Niculae E., Rotaru A., Polena A., *Kinematic analysis of the motor hexade (RRR-Ta-RRR-TRR)* - International Symposium Agricultural and Mechanical Engineering ISB-INMA TEH 2017, pag. 201-208, Bucharest, 26 - 28 October 2017, ISSN 2537 – 3773 (indexată CABI Database, Google Scholar)

Disponibil la: <https://www.cabidigitallibrary.org/doi/full/10.5555/20193267701>

și la:

https://scholar.google.com/citations?view_op=view_citation&hl=ro&user=8iWtBCYAAA&AJ&citation_for_view=8iWtBCYAAA&AJ:EUQCXRtRnyEC

Be.10. Comănescu, A., Zaleschi, C., Ungureanu, L.M., **Dugăeșescu, I.**, Alionte, C., *Six Links Passive Modular Group Applied to the Inverse Structural Model of the Bi-Mobile Leg Mechanisms*, OPTIROB 2016, Applied Mechanics and Materials, Vol. 841, pag. 83-88, 2016, ISSN: 1662-7482, DOI: 10.4028/www.scientific.net/AMM.841.83, (indexată Scientific.net, Google Scholar)

Disponibil la: <https://www.scientific.net/AMM.841.83>

la:

https://scholar.google.com/citations?view_op=view_citation&hl=ro&user=8iWtBCYAAA&AJ&cstart=20&pagesize=80&citation_for_view=8iWtBCYAAA&AJ:4OULZ7Gr8RqC

și la: <https://www.proquest.com/docview/1799295734?pq-origsite=gscholar&fromopenview=true&sourcetype=Scholarly%20Journals>

Be.11. Comănescu, A., Zaleschi, C., Ungureanu, L., **Dugăeșescu, I.**, Alionte, C., *Six Links Passive Modular Groups Involved in Structural Synthesis of Bi-Mobile Mechanisms*, OPTIROB 2016, Applied Mechanics and Materials, Vol. 841, pag. 47-52, 2016, ISSN: 1662-7482, DOI: 10.4028/www.scientific.net/AMM.841.47 (indexată Scientific.net, Google Scholar)

Disponibil la: <https://www.scientific.net/AMM.841.47>

la:

https://scholar.google.com/citations?view_op=view_citation&hl=ro&user=8iWtBCYAAA&AJ&cstart=20&pagesize=80&citation_for_view=8iWtBCYAAA&AJ:dfslfKJdRG4C

și la: <https://www.proquest.com/docview/1799296863?pq-origsite=gscholar&fromopenview=true&sourcetype=Scholarly%20Journals>

Be.12. Comănescu, A., Comănescu, D., **Dugăeșescu, I.**, Ungureanu, L.M., *Bi-Mobile Leg Mechanism Dynamic Model*, Applied Mechanics and Materials, Vol. 811, pag. 273-278, 2015, ISSN: 1662-7482, DOI:10.4028/www.scientific.net/amm.811.273, (indexată Google Scholar, Scientific.net)

Disponibil la: <https://www.scientific.net/AMM.811.273>

și la:

https://scholar.google.com/citations?view_op=view_citation&hl=ro&user=8iWtBCYAAA&AJ&cstart=20&pagesize=80&citation_for_view=8iWtBCYAAA&AJ:fPk4N6BV_jEC

Be.13. Comănescu, A., Comănescu, D. Dugăeșescu, I., *Leg mechanism motion and structural characteristics*, Annals of DAAAM & Proceedings, 2015, Vol. 26 Issue 1, pag. 0173-0181, 9p., DOI: 10.2507/26th.daaam.proceedings.024 (indexată Google Scholar, DAAM)

Disponibil la:

https://scholar.google.com/citations?view_op=view_citation&hl=ro&user=8iWtBCYAAAAJ&cstart=20&pagesize=80&citation_for_view=8iWtBCYAAAAJ:uWQEDVKXjbEC

și la: <https://daaam.info/26th-proceedings-2015>

Be.14. Comănescu A., Comănescu D., **Dugăeșescu I.**, Ungureanu L. M., Alionte G. C., *Classical modules applied to the mechanisms structural analysis and synthesis*, IFToMM World Congress Proceedings, 14th International Federation for the Promotion of Mechanism and Machine Science World Congress, IFToMM 2015; Taipei; Taiwan; 25 October 2015 - 30 October 2015, pag. 449-458, ISBN: 978-986046098-8, DOI: 10.6567/IFToMM.14TH.WC.OS8.018, (indexată Google Scholar, Scopus)

Disponibil la:

https://scholar.google.com/citations?view_op=view_citation&hl=ro&user=8iWtBCYAAAAJ&citation_for_view=8iWtBCYAAAAJ:SeFeTyx0c_EC

și la: <https://www.scopus.com/record/display.uri?eid=2-s2.0-85019002209&origin=resultslist>

Be.15. Comănescu A., Comănescu D., **Dugăeșescu I.**, Ungureanu L. M., Alionte G. C., *Structural and constructive design of some bi-mobile leg mechanism*, IFToMM World Congress Proceedings, 14th International Federation for the Promotion of Mechanism and Machine Science World Congress, IFToMM 2015; Taipei; Taiwan; 25 October 2015 - 30 October 2015, pag. 387-392, ISBN: 978-986046098-8, DOI: 10.6567/IFToMM.14TH.WC.OS13.126, (indexată Scopus)

Disponibil la: <https://www.scopus.com/record/display.uri?eid=2-s2.0-85018973022&origin=resultslist>

Be.16. **Dugăeșescu, I.**, Ceccarelli, M., Comănescu, A., *A Structural Synthesis of a New Leg Mechanism*, The 11th IFToMM International Symposium on Science of Mechanisms and Machines, SYROM 2013, November 11-12, 2013, Brașov, Romania, Mechanism and Machine Science vol. 18, pag. 263-275, ISBN 978-3-319-01844-7, ISSN 2211-0984, DOI:10.1007/978-3-319-01845-4_27, (indexată Springer, Scopus)

Disponibil la: https://link.springer.com/chapter/10.1007/978-3-319-01845-4_27

și la: <https://www.scopus.com/record/display.uri?eid=2-s2.0-84927710600&origin=resultslist>

Be.17. Tabără, I., **Dugăeșescu, I.**, *The Analysis of Part Positioning and Orientation in Robotic Assembly by Insertion*, 4th European Conference on Mechanism Science (EUCOMES 2012), September 18th-22nd, 2012, Santander, SPAIN, Volume 7, Mechanisms and Machine Science, New Trends in Mechanism and Machine Science Theory and Applications in Engineering, pag. 509-517, ISSN 2211-0984, ISBN 978-94-007-4901-6, Springer Dordrecht Heidelberg New York London DOI 10.1007/978-94-007-4902-3 (indexată Springer, Google Scholar)

Disponibil la:

https://link.springer.com/chapter/10.1007/978-94-007-4902-3_54

și la:

https://scholar.google.com/citations?view_op=view_citation&hl=ro&user=8iWtBCYAAAJ&cstart=20&pagesize=80&citation_for_view=8iWtBCYAAAJ:a0OBvERweLwC

Be.18. Tabără, I.A., Moise, V., **Dugăeșescu, I.**, Ioniță, L., *Determination of the Positioning Errors of the Robot Due to the Influence of Misalignments of the Revolute Joints Axes*, 13th World Congress in Mechanism and Machine Science, Guanajuato, México, 19-25 June, 2011, pag. 1516-1521 (indexată Google Scholar)

Disponibil la:

https://scholar.google.com/citations?view_op=view_citation&hl=ro&user=8iWtBCYAAAJ&cstart=20&pagesize=80&citation_for_view=8iWtBCYAAAJ:HoB7MX3m0LUC

Be.19. Tabără, I., Moise, V., **Dugăeșescu, I.**, *Synthesis of Lifting Mechanisms for Hand Pallets Trucks*, 2012 International Conference on Advanced Mechatronic System, Tokio, Japan, September 18-21, 2012, pag. 492-497, ISSN 1756-8412 (indexată IEEEExplore, Scopus, Google Scholar)

Disponibil la: <https://ieeexplore.ieee.org/abstract/document/6329630>

și la: <https://www.scopus.com/record/display.uri?eid=2-s2.0-84869799755&origin=resultslist>

Bf. Articole publicate în Volumele unor Conferințe Științifice Internaționale neindexate

Bf.01. **Dugăeșescu, I.**, Neacșu, A.M., Enache, V.C., Nicolescu, A.I., Ulmeanu M.E., Doicin, C.V., *Needs Analysis for Design and Development of an Educational Humanoid Robot*, The 27th Edition of Innovative Manufacturing Engineering & Energy Conference, IMANEE 2023

Bf.02. **Dugăeșescu, I.**, Neacșu-Pavel, A.M., Enache, V.C., Tunsoiu, N., Doicin, C.V., *Research regarding the Design and Development of an Optimal Concept for a Humanoid Robot*, POLCOM 2023, DOI: 10.1002/masy.202300193

Bf.03. Ulmeanu, M.E., Doicin, C.V., **Dugăeșescu, I.**, Zaharia, C., Parvu, G.M., *Functional Analysis: A Case Study of an IoT-Based Health Monitoring System*, POLCOM 2023, DOI: 10.1002/masy.202300207

Bf.04. **Dugăeșescu, I.**, Ceccarelli, M., Comănescu, A., *Christian Pelecudi – Researcher and Professor*, CD Proceedings on IFToMM Workshop on History of Machine and Mechanism Science, Palermo 21-22- November 2012, paper no.19

Bf.05. Moise, V., Tabără, A.I., Dugăeșescu I., Toma Magdalena-Laura, Ioniță L., *Synthesis of Self-Centring Grippers by Dyads Amplification*, Proceedings of the RAAD 2009, 18th International Workshop on Robotics in Alpe – Adria – Danube Region, May 25-27, 2009, Brașov, Romania, ISBN 978-606-521-315-9

Bf.06. Moise, V., Voicu, Gh., Ene, M., Tabără, I.A., **Dugăeșescu, I.**, *The structural and kinematic study of a sealing mechanism, with hot bars, of a packing machine*, Third

International Conference Research people and actual tasks on multidisciplinary science, Lozenec, Bulgaria, 8-10 June 2011, vol.2, pag. 29-33, ISSN 1313-7735

Bf.07. Moise, V., Ene, M., Tabără, I., Dugăeșescu, I., *Determination of the Minimum Size of the Disk Cam with Translating Flat-Face Follower*, 13th World Congress in Mechanism and Machine Science, Guanajuato, México, 19-25 June, 2011, pag. 1571-1576

Bf.08. Tempea, I., Livadariu, A., **Dugăeșescu, I.**, *Laser engraving double SCARA robot modeling*, Proceedings of The third edition of the International Conference „Optimization of the robots and manipulators”, OPTIROB 2008, Predeal, Editura Bren, pag. 53-58, ISBN 978-973-648-784-2;

Bf.09. Antonescu, O., **Dugăeșescu, I.**, Mihalache, D., *Mechanisms used for driving windows of automotive side doors*, The 9th International Conference on Mechanism and Mechanical Transmissions, MTM 2004, Cluj Napoca

Bf.10. Antonescu, P., Antonescu, O., **Dugăeșescu, I.**, *Kinematical synthesis of the orientation mechanisms (wrist) used on the industrial robots*, Revista Mecanisme și manipuloare, Vol. 4, Nr. 1, 2005, pag. 39-46

Bf.11. Antonescu, O., **Dugăeșescu, I.**, Antonescu, P., *Sinteza structural-topologică a mecanismelor ștergătoarelor de parbriz*, Revista Mecanisme și manipuloare, Vol. 3, Nr. 2, 2004, pag. 31-36, Revista Mecanisme și manipuloare, Vol. 2, Nr. 1, 2003

Bf.12. Antonescu, P., **Dugăeșescu, I.**, Antonescu, O., *Mecanisme pentru acționarea geamurilor ușilor laterale de automobile*, Revista Mecanisme și manipuloare, Vol. 2, Nr. 1, 2003, pag. 21-26

Bg. Articole publicate în Volumele unor Conferințe Științifice Naționale

Bg.01. **Dugăeșescu, I.**, Bică, M., Comănescu, A., *Evocarea unor personalități reprezentative ale culturii și științei românești*, Colocviul național cu participare internațională *Plurilingvism și interculturalitate*, Ediția a II-a - „Discurs poetic. Poetica discursului”, Bacău, 6-7 octombrie 2011

C. CĂRȚI

Ca. Cărți publicate în Edituri Naționale cu ISBN și în edituri recunoscute CNCSIS

Ca.01. Comănescu, A., Comănescu, D., **Dugăeșescu, I.**, Ungureanu, L., Alionte, C., *Modelarea și simularea mecanismelor și a sistemelor biomorfe*, Editura Politehnica Press, 2019, ISBN 978-606-515-857-3

Ca.02. **Dugăeșescu I.**, *Contribuțiile școlii românești de mecanisme la patrimoniul ingineresc mondial*, Editura Muzeului Național al Literaturii Române, București, 2013, ISBN 978-973-167-143-7, 241 pag.;

Ca.03. Comănescu A., Comănescu D., **Dugăeșescu I.**, Boureci A., *Bazele modelării mecanismelor*, Editura Politehnica Press, București, 2010, ISBN 978-606-515-114-7

Ca.04. Comănescu, D., Comănescu, A., **Dugăeșescu, I.**, Alionte, C.G., *Echipamente periferice. Studii de caz – volumul I*, Editura Politehnica Press, 2010, ISBN 978-606-515-117-8;

Ca.05. Comănescu, D., Comănescu, A., **Dugăeșescu, I.**, Alionte, C.G., *Echipamente periferice. Studii de caz – volumul II*, Editura Politehnica Press, 2010, ISBN 978-606-515-118-5;

Ca.06. Comănescu D., Comănescu A., Alionte C.G., Dinescu D.P., **Dugăeșescu I.**, *Echipamente periferice și de automatizare. Concepte constructive și funcționale*, Editura Pro Universitaria, București, 2009, ISBN 978-973-129-490-2

Ca.07. Comănescu D., Comănescu A., Alionte C.G., **Dugăeșescu I.**, Dinescu D.P., Apostolescu C.T., Cartal L.A, *Tehnici multimedia – Volumul I*, Editura Universitară, București, 2009, ISBN 978-973-749-534-1

Ca.08. Comănescu D., Comănescu A., Alionte C.G., **Dugăeșescu I.**, Dinescu D.P., Apostolescu C.T., Cartal L.A, *Tehnici multimedia – Volumul II*, Editura Universitară, București, 2009, ISBN 978-973-749-535-8

Cb. Cărți publicate în Edituri Internaționale

Cc. Capitole de cărți

Cc.01. **Dugăeșescu, I.**, Enache, V.C., Nicolescu, A.I., *Modelling and 3D printing of a robot car for dual measurement*, Robots in Action, Published by Research Centre on Education, Instituto of Education, University of Minho, Braga, Portugal, ISBN 978-989-8525-81-9, 2023.

Disponibil la: <https://repositorium.sdum.uminho.pt/handle/1822/85032>

Cc.02. Comănescu, A., Comănescu, D., **Dugăeșescu, I.** & Ungureanu, L.M. – *Optimal Solutions For Inverse Structural Models of Bimobile Systems* – Capitol in - DAAAM International Scientific Book 2014, Chapter 31, pag. 383-400, ISSN 1726-9687, ISBN: 978-3-901509-94-0, Editors: B. Katalinic & Z. Tekic, hard cover, Publisher DAAAM International Vienna, Vienna, 2014

Disponibil la:

https://www.daaam.info/Downloads/Pdfs/science_books_pdfs/2014/Sc_Book_2014-031.pdf

Cc.03. Comănescu, A., Comănescu, D., **Dugăeșescu, I.** & Ungureanu, L.M. – *Optimal inverse models for bi-mobile mechanisms of walking robot legs* – Capitol in - DAAAM International Scientific Book 2013, Chapter 21, Vol. 12, ISSN 1726-9687, ISBN: 978-3-901509-94-0, Editors: B. Katalinic & Z. Tekic, hard cover, Publisher DAAAM International Vienna, Vienna, 2013

Disponibil la:

https://www.daaam.info/Downloads/Pdfs/science_books_pdfs/2013/Sc_Book_2013-021.pdf

Cc.04. Comănescu, A., Comănescu, D., **Dugăeșescu, I.**, *About the Bi-Mobile Planar Mechanisms Structural Design*, 24th DAAAM International Symposium, Vienna, Austria, 2012, DAAAM International Scientific Book 2012, pag. 327-338, ISBN 978-3-901509-86-5, ISSN 1726-9687, DOI: 10.2507/daaam.scibook.2012.28

Disponibil la:

https://www.daaam.info/Downloads/Pdfs/science_books_pdfs/2012/Sc_Book_2012-028.pdf

D. CULEGERI ȘI ÎNDRUMARE

Da. Lucrări publicate în Edituri Naționale cu ISBN

Da.01. Ulmeanu, M.E., Doicin, C.V., **Dugăeșescu, I.**, Zaharia, C., Enache, V.C., Neacșu-Pavel A.M., *Fabricație aditivă și modelare 3D, Îndrumar de laborator, Partea I – Principii și aplicații practice*, Editura Bren, București, 2024, ISBN 978-606-610-327-5, ISBN partea I 978-606-610-328-2

Da.02. **Dugăeșescu, I.**, Ulmeanu, M.E., Doicin, C.V., *Bazele mecatronicii, Îndrumar de Laborator Partea I*, Editura Bren, București, ISBN, 2023, Vol. 1, 978-606-610-308-4

Da.03. Grecu B., Adîr G., Grecu I., **Dugăeșescu I.**, Bănică E., Petrescu F., Antonescu O., Ioniță L., Voicu P., *Mecanisme. Lucrări de laborator*, Editura Bren, București, 2010, ISBN 978-973-648-897-9

Da.04. Tempea, I **Dugăeșescu, I.**, Neașca, M., *Mecanisme. Noțiuni teoretice și teme de proiect rezolvate*, Editura Printech, București, 2006, ISBN(10) 973-718-560-9, ISBN(13) 978-973-718-560-0, 300 pag.;

Da.05. Tempea, I., **Dugăeșescu, I.**, *Proiectarea mecanismelor*, Editura Printech, București, 2005, ISBN 973-718-246-4, 180 pag.;

Db. Lucrări publicate în Edituri Internaționale

Dc. Lucrări publicate pe plan local în UPB

Dc.01. **Dugăeșescu, I.**, Comănescu, A., Ceccarelli, M., Bică, M., *Great Romanian Personalities in Mechanism and Machine Theory*, University POLITEHNICA of Bucharest, Scientific Bulletin, Series D: Mechanical Engineering, Volume 75, Issue 3, pag. 3-8, ISSN 1454-2358, 2013

F. CONTRACTE DE CERCETARE

Fa. Contracte Naționale/Internaționale realizate ca Director/Responsabil al Echipelor de Cercetare

Fa.01. Director de proiect cu terți, Elaborarea unui plan experimental și îmbătrânirea accelerată prin expunere la umezeală a 396 de epruvete imprimate 3D, precum și testarea mecanică a acestora la tracțiune, încovoiere și impact (3DMaT), 2023-2024

Fa.02. Director de proiect – UPB-GNAC ARUT 2023, Nr. Contract 13/06.10.2023, proiect “Robot umanoid conceput pentru a fi utilizat în aplicații educaționale din învățământul terțiar – EduRoBoT”, 2023-2024

Fb. Contracte Naționale/Internaționale realizate ca Membru al Echipelor de Cercetare

Membru – UPB-GNAC ARUT 2023, Nr. Contract 14/06.10.2023, proiect “Sistem IoT de monitorizare la distanță a sănătății a pacienților - IoTHealth”, 2023-2024

Expert diseminare - în cadrul Proiectului național ROSE AG 144/SGU/PV/II „Mobilizare, Organizare și obiective pentru învățământul universitar de Viitor – MOTIV pentru viitor!”, 16.06.2023 – 1.09.2024

Tutore - în cadrul Proiectului național ROSE AG 144/SGU/PV/II „Mobilizare, Organizare și obiective pentru învățământul universitar de Viitor – MOTIV pentru viitor!”, 16.06.2023 – 1.09.2024

Tutore - în cadrul Proiectului național „Hai la facultate! Program de vară pentru elevi de liceu - StudUPB”, 17.07.2023 – 21.09.2024

Tutore - în cadrul Proiectului național „Hai la facultate! Program de vară pentru elevi de liceu - StudUPB”, 1.07.2021 – 31.12.2022

Mentor GT - în cadrul Proiectului național POCU, MySmis 133168 „Maximizarea succesului profesional prin metode inovatoare de dezvoltare a abilităților practice în inginerie - MAXIMUS”, 9.11.2020 – 31.08.2022

Tutore - în cadrul Proiectului național ROSE AG 144/SGU/PV/II „Mobilizare, Organizare și obiective pentru învățământul universitar de Viitor – MOTIV pentru viitor!”, 7.06.2019 – 6.6.2022

Membru - Stand performant pentru citirea parametrilor cinematici și dinamici ai mecanismelor utilizând traductoare incremental și inductive – PN-II-IN-CI-2012-1-0389, 23.01.2013-23.07.2013

Membru - Grant Academia Română “Studii și cercetări privind valorificarea evocărilor pentru fonoteca de aur a Academiei Române” (Director grant Dinu COMĂNESCU): contract nr. 101/2008; contract nr. 104-2007 ME 150705, 2007, contract nr. 85-2006 ME 150604, 2006; nr. 92-2005 ME, 150508, 2005

Membru - în cadrul Proiectului “Metode grafo-computerizate în modelarea, simularea și controlul sistemelor mecatronice tip manipolatoare - roboți industriali”, Cod CNCSIS 189, Contract nr. 42530 / 10.11.2004, MEC, (Director de proiect Ovidiu ANTONESCU), 2004-2005

Membru - în cadrul Proiectului “Cercetări teoretice și experimentale privind determinarea și monitorizarea în timp real a parametrilor cinematici și dinamici ai mecanismelor și roboților industriali”, Contract de tip GRANT a, nr.318 /2005, încheiat cu Consiliul Național al Cercetării Științifice din Învățământul Superior, CNCSIS, (Director de proiect Constantin OCNĂRESCU)

Membru - în cadrul Proiectului „Pachete de programe pentru analiza și sinteza mecanismelor plane cu bare”, Contract CNCSIS (MEC), anul 2004, Grant 62, cod CNCSIS 1394, Contract de grant nr. 33380/29.06.04 (Director de proiect Iosif TEMPEA)

Membru - în cadrul Proiectului “Cercetări teoretice și experimentale în domeniul roboților poliarticulați cu bare și roți dințate”, Contract de tip GRANT a, nr. 721/2003, încheiat cu Consiliul național al cercetării științifice din învățământul superior, CNCSIS, (Director de proiect Constantin OCNĂRESCU)

Membru - în cadrul Proiectului “Modelarea și simularea sistemelor mobile plane și spațiale cu ajutorul unor software-uri CAD-CAM-CAE”, Contract CNCSIS (MEC), anul 2002, tema 40 cod CNCSIS 391, NR. 33784/23.07.02 (nr. MEC), nr. intern 19-02-01 (nr. UPB) (Director de proiect Iosif TEMPEA)

G. ALTE LUCRĂRI ȘI CONTRIBUȚII ȘTIINȚIFICE

G1. Grecu, B., Comănescu, A., **Dugăeșescu, I.** – *Cartea Catedrei de Teoria Mecanismelor și a Roboților*, 2008- 2009.

G2. Antonescu, P., **Dugăeșescu, I.**, Antonescu, O., Centenar 1907-2007, *Remember prof.dr.doc.șt.ing. Nicolae I. Manolescu, membru corespondent al Academiei Române*

Data: 8.03.2025

Conf. dr. ing. Ileana DUGĂEȘESCU